

# 丘成桐先生演講 —

## 微分幾何的歷史與發展

時間：80年11月5日  
地點：中正大學應數所

賴玲淑 記錄  
劉榮彰

今天我想講講微分幾何的歷史和發展，講這部分當然是有很多的主觀概念在裡面，所以可以看作是我本人對這方面的觀點，不一定是每個人都同意，這是第一點。第二點大概會講一些幾何的歷史，這部分的歷史，我不是專家，我並沒有去將歷史文獻仔細的看，我們是古為今用，將歷史上的解釋當作是我今天的看法，而無論對錯，主要的目的表示我對數學上的某種看法。

首先來看幾何的問題。什麼是幾何？首先我們在做一個研究時，我們先考慮爲了什麼原因來研究幾何。幾何其實很簡單，只是一個圖畫在裡面。我們第一點要精確，明瞭的描述靜態與動態的幾何圖形，這是個很大的問題，而什麼叫做幾何圖形，這是個很重要的觀點，可在二維、三維，甚至  $n$  維空間去探討。事實上，在物理上也可看出幾何圖形，如一個粒子在引力場的軌跡。

第二點我們藉著簡單的工具，使用簡單的方法去建構圖形，例如在古典的平面幾何可用圓規與直尺便能建構出很多觀念（而圓規與直尺就是簡單的工具），可從一個三角形建構一些性質，甚至建構更複雜的圖形，另外如在現

代的幾何可考慮常微分方程 (O.D.E.) 或偏微分方程 (P.D.E.)，如解

$$\Delta u = f$$

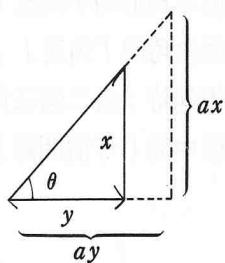
再從解出來的  $u$  即可描述其圖形。所以上述二點是幾何上的主要命題，又這二個問題，從古到今都是幾何學家要研究的命題。

又對於建構的問題，可分做存在性 (Existence) 和唯一性 (Uniqueness)，而存在性相當於給一些訊息 (information) 去建構圖形以滿足原先的訊息，而唯一性通常是不對的，如同樣的訊息可拼出多種圖形，因此必須探討所謂 moduli (模基) 的問題，那就是說我們需要用多少個參數 (parameter) 去描述所有滿足這些條件的圖形 (對於方程式所有的解)。對我而言，基本上所謂存在性與唯一性的問題是幾何上主要的觀點，實際上就會得到不同的幾何。舉例來說，爲了研究幾何的問題，我們往往會探討「對稱性」 (symmetry)。

研究對稱性在物理上和幾何上是很重要的觀點，往往用了而不自知。從古典幾何到現代幾何的發展是與自然現象平行的，舉個例子來說，對稱性是用來幫助瞭解唯一性與模基

( moduli ) 的重要觀念。在平面幾何上舉

(1)  $\tan \theta$  的觀念說明：



$$\tan \theta = \frac{x}{y} = \frac{ax}{ay} = \frac{x}{y}, \quad a \neq 0$$

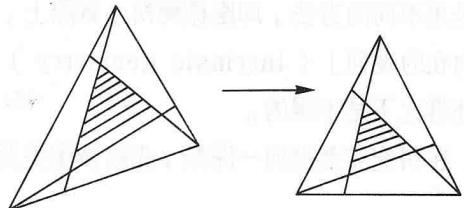
則  $\tan \theta$  是一個在 scaling 之下的不變量 ( invariant )。

(2) 研究面積 ( area ) 的觀念：考慮群

$sl(2; R)$ ，亦即考慮矩陣  $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ ，其中

$$ad - bc = 1, \text{ 則 } \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

射後的面積與原面積相等，即面積在群  $sl(2; R)$  之下是一個不變量。而研究對稱性 ( 相當於不變量 ) 的主要功用在簡化幾何問題。舉個例來說：我們知道「面積」是在  $sl(2, R)$  的作用下不變的。如果我們想要證明一個有關於面積的定理，就可以借用  $sl(2, R)$ ，例如在古典平面幾何裡有一個定理是如此說的：將三角形的三邊等分成三段，再將頂點與對邊的點連起來，就將三角形分成七份 ( 如圖 )，其中斜線部分的面積就是原來的七分之一，我們可以利用  $sl(2; R)$  群，將

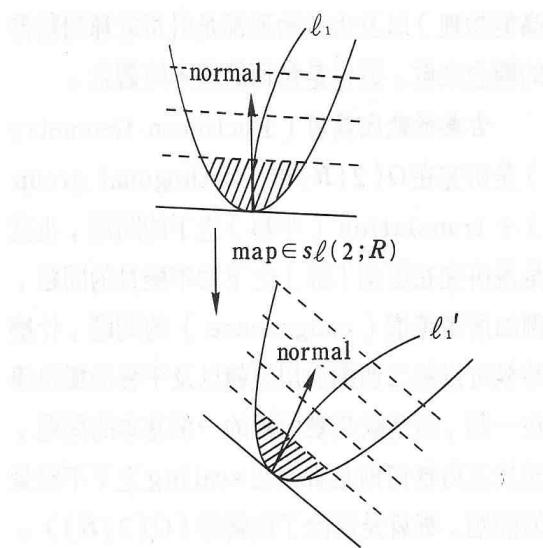


原來三角形轉換成正三角形，這樣以後，就可以將面積的計算簡化，這是利用「不變量」去將問題簡化的一個例子，不僅如此，我們亦可利用群 ( Group ) 的觀念將圖形分類 ( classify )，然後以各別的類來做研究。近代物理 (

高能物理 ) 以及古典物理都是引用這種對稱群的觀念來做，這也是幾何的基本的觀念。

古典的歐氏幾何 ( Euclidean Geometry ) 是研究在  $O(2; R)$  群 ( orthogonal group ) + translation ( 平移 ) 之下的問題，也就是說研究在這個「群」之下的不變量的問題，例如所謂等價 ( congruence ) 的問題，什麼時候可以將二個圖形用旋轉以及平移的變換湊在一起，這是歐氏幾何裡的一個基本的問題，至於三角幾何則是研究在 scaling 之下不變量的問題，那就是說除了旋轉群 ( $O(2; R)$ )。我們還要考慮乘上一個正數的不變量，後來發覺歐氏幾何裡頭，很多都不重要，其實很多問題都是在研究某些點和某些線什麼時候連接起來，三點共線的問題，即相對應於投影幾何 ( Projective Geometry )，也就是只注重直線與直線間的關係，而不注重角度 ( Angle ) 的大小問題，以後發展出很多重要的定理，主要發展到近代的投影幾何，即所謂代數幾何 ( Algebraic Geometry )。代數幾何的發展比從前的幾個群大的多了，從前研究  $O(2; R)$  + translation，以及 scaling，是比較小的群。

而現在研究幾何不變量的性質在  $sl(2; R)$  + translation 之下，亦即仿射幾何 ( Affine Geometry )。舉個明顯的例子說明仿射幾何：如隨便給個曲線 ( curve )，經過一個函數屬於群  $sl(2; R)$ ，得到另一個曲線，普通在歐氏幾何裡可研究法線的觀念，因在歐氏幾何裡，有角度 ( Angle ) 和長度 ( Length ) 不變量的觀念，但在仿射幾何並沒有角度的觀念，因它在  $sl(2; R)$  之下，不是個不變量，那如何去定義在仿射幾何裡法線 ( normal ) 的觀念？因為面積、平行線和切線在群  $sl(2; R)$  之下是不變量，所以取一串平行線 ( 平行於切線 )，取其與曲線相交的面積之各別重心 ( 其重心經過  $sl(2; R)$  映射是不變的 )，連接成一曲線，叫做  $\ell_1$ ，再取與  $\ell_1$  相切之直線，此



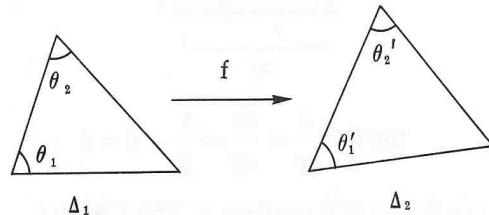
直線就定義為法線，這與歐氏空間的法線是不同的。

也許有人會問「爲何要這樣做？」主要的原因是在仿射幾何裡建構圖形（construct picture），有興趣的部分只跟面積有關的觀念，用這種觀念去簡化題目，例如在二維空間裡的橢圓經過  $s\ell(2;R)$  轉換爲圓，則很多關於橢圓的問題就可用圓裡頭的工具去簡化問題。

在高維度的情形，主要是找群  $GL(n;R) + \text{translation}$ ，取裡頭的一子群（subgroup） $G + \text{translation}$  去研究不變量的問題。亦即探討二個幾何圖形  $M_1, M_2 \subset R^n$ ，何時  $M_1$  等價於 ( $\simeq$  equivalence)  $M_2$ ？立刻，就有個等價的問題，如有二個幾何結構  $M_1, M_2$  在對稱群（譬如  $G + \text{translation}$ ），我們要問何時能將  $M_1$  的幾何結構帶到 (carry)  $M_2$  的幾何結構，使得它們在  $G + \text{translation}$  之下是等價的。舉例來說，我們研究平面上的曲線。我們要問何時二條曲線是等價的？好比說一個橢圓什麼時候與一個圓是等價的。所謂等價只考慮在群 ( $O(n) + \text{translation}$ ) 的作用之下，這時候我們知道當橢圓的面積與圓的面積相同時，它們是等價的。這是一個比較簡單的問題，因爲我們對橢圓以及圓的圖形十分瞭解，一般而言，問題就困難多了。通常來說，要找不變量來決定等價問題，在此定義，若  $f \in \text{Group}$  (群)， $M_1 \xrightarrow{f} M_2$ ，找  $M_1$  裡的不變量與  $M_2$  裡

的不變量，若這些不變量相等，則說  $M_1 \simeq M_2$  (equivalent)。

例：二個三角形的不變量（在 scaling 之下）就是三個內角的「角度」，當二個三角形的二個內角相等時，這二個三角形就是等價的。這是幾何學中的「等價問題」。



$$\text{若 } \theta_1 = \theta'_1, \theta_2 = \theta'_2$$

$$\Rightarrow \Delta_1 \simeq \Delta_2 \text{ under scaling}$$

又整個微分幾何，所謂局部幾何（Local Geometry）大部分是等價問題。例如黎曼幾何，所謂黎曼幾何就是給一個方法去研究，任意給二點，如何去量其之間的長度，然後多給定一個條件，即在空間很小時看成與歐氏空間一樣，簡單說，即局部像歐氏空間（這個是黎曼幾何的 axiom），因此在局部時，歐氏空間裡的許多定理都可適用，如畢氏定理等。

黎曼幾何的不變量是考慮在同胚群（diffeomorphism group）之下，就是座標變換（change coordinate），在此座標變換下，黎曼幾何的結論是一樣的，這是什麼意思呢？舉個例子，就是研究地球上的地理，將地球的地圖畫起來，用不同的投影方法得到不同的地圖，但因地球只有一個，其測度應是一樣的，只是用不同的方法，即座標變換，實際上，其「內在的幾何」（intrinsic geometry）在同胚群之下是不變的。

在研究黎曼幾何一開始，先給個黎曼度量

$$ds^2 = \sum_{i,j} g_{ij} dx^i dx^j$$

以後，考慮所有的不變量使得對應的座標變換或同胚群不變的量，在二維空間即所謂高斯曲率（Gauss curvature） $K$ ，在  $n$  維空間即所謂曲率張量（curvature tensor），基本上，即黎曼幾何裡

的等價問題可用曲率張量來描述，也就是說曲率張量可以決定黎曼測度在同胚群之下。

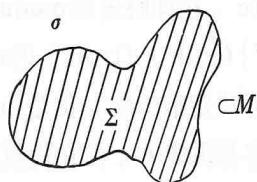
在黎曼幾何第一個遇到很大的同胚群，這使幾何在二十世紀受到很重要的影響，可看做對稱的觀念的推廣，第二個就是所謂 Gange 群的觀念，就是在整個黎曼流形 ( manifold ) 上面，有時候要研究一些纖維叢 ( fiber bundle ) 的問題，即研究在空間  $M$  ( manifold ) 上面函數的變化，甚至研究向量值函數 ( vector valued function ) 在流形  $M$  上的變化。我們發現單單研究函數與向量值函數是不夠的，還要容許函數可以整合在一起 ( twist together )，舉例來說，在球面上，考量切向量場 ( vector field )，因在球面上切向量本身不能寫做一個函數，要看做纖維叢上的一個量，就是把流形  $M$  寫成許多 coordinate charts 的聯集，亦即  $M = \bigcup U_i$ ，其中  $U_i$  是 coordinate chart， $V_i$ ，考慮在每一個 coordinate chart  $U_i$  上，定義的向量值函數  $V_i$ ，我們要將這個局部的量連起來，方法是利用矩陣函數  $g_{ij}$ ，亦即存在  $g_{ij}(x)$  屬於群  $GL(n; \mathbb{R})$  使得  $V_i = g_{ij}(x)V_j$  在  $U_i \cap U_j \neq \emptyset$  ( empty ) 的地方。即在二個不同的 coordinate charts 相交的部分，定義  $x \rightarrow g_{ij}(x)$ ，其中  $x \in U_i \cap U_j$ 。而這種在相交的地方，把向量場連起來的方法。可看做一個無限維的群，叫做 Gange group。一般探討幾何上的性質是不變的在 Gange 群之下，因 Gange 群只不過將全部的幾何問題用座標系統寫下來，但本身不具有什麼一定的幾何意義，而所有有興趣的幾何的量主要是不變的在 Gange 群之下，亦即對稱在 Gange 體裡。

考慮這二個對稱群（同胚群和 Gange 群）是這幾十年研究微分幾何的重要部分，這跟物理上有很密切的關係，即同胚群相對應於 gravity ( Einstein 方程 )，而 Gange 群則對應於 Yang-Mills 方程，這是二個在二十世紀中很重要的命題，有時在微分流形上有些特

殊的結構我們須要探討的，這時我們就要找一些較小的群，例如在微分流形上有複變結構 ( complex structure ) 的話，我們則要求 Gange 群能保持這複變結構，所以說對稱群的觀念是與微分流形上的結構有關的。從這個觀念出發，我們引進 global invariants。又再從 Gange 群引進很重要的不變量即所謂 Pontryagin classes 和 Chern classes，其中 Chern classes 是利用度量 ( metric ) 的曲率的觀念定義出同調群 ( cohomology classes )，記做  $C_i(V)$ ，就是矢量叢  $V$  可引進 Chern classes，而 Chern classes 是矢量叢 ( vector bundle ) 的主要不變量，又若  $V_1 \cong V_2$ ，其中  $V_1, V_2$  是規範場在 Gange 群之下，可推得  $C_i(V_1) = C_i(V_2)$ ，反之，則不一定成立，但差不了多遠，現在仍有人在研究到底差多遠的問題。

再來研究模基 ( moduli ) 的問題，單從拓樸的觀點裡，沒有這個問題，而從 Gange 群的觀點，模基 ( moduli ) 問題是比較離散 ( discrete ) 的問題，在此不討論。又假如  $M$  是一個複變流形，要求 vector bundle 是 holomorphic bundle，即要求 Gange 群是 holomorphic。在此時去看 moduli 的問題，亦即考慮  $\{V | C_i(V) \text{ fixed}\}$  的 moduli space，即可決定唯一性。但是 moduli space 是不容易研究的，但在代數幾何裡是個很重要的問題。大家都曉得前十年 Donaldson 利用 moduli space 討論在  $M^4$  裡，解決出很多出名的拓樸學 ( topology ) 上問題。而 Donaldson 的工作中用到 C. Taubes 的存在性定理 ( Existence Theorem )：假如給定一組 Chern classes  $C_i$ ，問題主要問是否存在一個  $M$  上的矢量叢  $V$ ，使得  $C_i(V) = C_i$ ，這是一個存在性的問題，即是一個 P. D. E. 的問題。但整個問題發展到後來與 P. D. E. ( 偏微分方程 ) 是無關的，其實這是一個拓樸學上 ( 所謂 Poincare conjecture ) 的問題，表面上

看來與 O.D.E. (常微分方程) , P.D.E. 無關，但最後仍將之 reduce 到一個 P.D.E. 解的存在性的問題。在我個人看來，存在性的問題在微分幾何上是十分重要性，在這近百年來，存在性的問題在其發展扮演了一個重要的角色，許多幾何上的問題，研究到後來總有一個存在性的定理。舉例來說：(一) **Hodge 理論**：微分形式 (differential form) 怎麼表示的問題，基本上是解 MAXWELL 方程，這是 Yang-Mills 方程的一個特殊情形。即每一個 differential form  $w$  可以表示成  $w = \text{Harmonic form} + d(\theta_1) + \delta(\theta_2)$ 。而如何將一個微分形式表示成調和形式 (Harmonic form) 的問題，這個 harmonic form 的存在性對等於解 MAXWELL EQUATION。而整個 Hodge 理論在微分幾何，甚至代數幾何的發展佔了一個很基本的角色，而這理論整個決定於一個存在定理。(二) **最小曲面 (minimal surface)** 在黎曼流形  $M$  存在的問題：即給定一條封閉曲線  $\sigma$ ，於一個黎曼流形中要找到一個曲面  $\Sigma$ ，使得  $\partial\Sigma$  ( $\Sigma$  的邊界) 等於  $\sigma$ ，同時  $\Sigma$  的面積 (area) 要最小，這是一個 P.D.E. 的存在性問題。最初由 Doerglas, Merry 所解決，



而後在微分幾何的發展有長遠的影響。這種存在性的證明不但在微分幾何中很重要，甚至在微分方程中亦占了重要角色。例如一些 quasi-linear 的橢圓方程的發展都是與 minimal surface 有不可分的關聯性。我們可以說 quasi-linear 橢圓方程是由 minimal surface 問題發展出來的。

還有許多存在性定理在微分幾何裡的影響，今天沒有時間多講。基本上，整個微分幾何是以對稱群來描述，且對稱群以不同的面貌出

現，而最後的工具要用偏微分方程來解決。但經由對稱性我們可以將許多幾何觀念弄得很清楚，例如從度量 (metric) 出發，我們可以找許多不變量，如曲率張量等，由這些不變量我們可以更容易瞭解我們的幾何物體 (object)，但這還不夠，最後我們仍要問反過來的問題：是不是這些不變量就可以決定了幾何的結構，就是說當二個幾何結構有相同的不變量時，這二個結構是否就相等。往往我們要靠 P.D.E. 的方法。當然我們有一點沒有提及的就是用代數 (algebra) 的方法，這是從 formal power series 的觀念發展出來的，這是代數幾何常用的一些方法，其實也是存在性的證明，只是以不同的方法進入而已，即 Weierstrass 方法，幾十年來在代數幾何得到許多結果，這是用分析的方法所不能得到的。我們不能不佩服，但同樣的，有許多分析上的結果，代數的方法也不能得到，這並不是批判這二種方法孰優孰劣，而是說明我們用不同的方法，會得到不同的結果。今天我們要闡釋的主題 (theme) 是：整體而言，微分幾何是由這對稱觀念來推動的，在高能物理方面由對稱的觀念出發是與微分幾何一樣的，所以很自然的微分幾何與高能物理有密不可分的關係，謝謝 !!

——本文演講者任教於美國加州大學聖地牙哥分校，現應國科會之邀，在清華大學數學系客座一年；記錄賴玲淑、劉榮彰現就讀中正大學應數所——