



迷你的殘形程式

全任重

設 (X, d) 為完備距離空間。從 X 中的任意點 x 到（非空）緊緻子集 C 的距離可以定義為

$$d(x, C) = \min\{d(x, y) : y \in C\}.$$

$d(x, C) = m$ 的意思如下：若 $0 < r < m$ ，以 x 為中心 r 為半徑的球與 C 不相交，但當 r 增大到 m 時，球至少與 C 有一交點。對於 X 的任何兩個緊緻子集 A 及 B 定義

$$d(A, B) = \max\{d(x, B) : x \in A\}.$$

這樣定義的函數 d 並不對稱：

$$d(\text{台北}, \text{台灣}) \neq d(\text{台灣}, \text{台北}).$$

取

$$h(A, B) = \max\{d(A, B), d(B, A)\}$$

就可以確定在

$$H(X) = \{C : C \text{ 為 } X \text{ 的非空緊緻子集}\}$$

上的距離函數（稱為 Hausdorff 距離）。可以證明： $(H(X), h)$ 也是一個完備距離空間。回想：距離空間 (X, d) 上的縮距影射是指存在 $0 < k < 1$ 使得任意兩點 x, y 不等式

$$d(w(x), w(y)) \leq kd(x, y)$$

成立的自影射 w 。這樣的 w 可以誘導出 $H(X)$ 上的自影射（也記為 w ），它把

$$A \in H(X)$$

影射到

$$w(A) = \{w(x) : x \in A\}.$$

若

$$w_1, w_2, \dots, w_n$$

為 X 上的縮距影射，可以證明：

$$W : (H(X), h) \rightarrow (H(X), h)$$

$$W(B) = w_1(B) \cup w_2(B) \cup \dots \cup w_n(B)$$

定義出一個新的縮距影射。Banach 固定點定理告訴我們：該縮距影射 W 必有唯一的固定點。也就是說：存在唯一 X 的非空緊緻子集 A 滿足

$$A = W(A) = w_1(A) \cup w_2(A) \cup \dots \cup w_n(A).$$

此集合 A 等於任何 $H(X)$ 上的點 B 取 n 次影射的合成所構成的序列 $W^n(B)$, $n = 1, 2, 3, \dots$ 的極限：

$$A = \lim W^n(B).$$

以下我們說明如何使用這個原理，利用計算機的繪圖功能來展示此固定點的形狀。為了達到簡明、迅速的效果我們採取具有繪圖功能並且可以宣告子程式的 Turbo Basic 作為程式語言。

問題：

畫出平面上滿足

$$A = w_1(A) \cup w_2(A) \cup w_3(A)$$

的非空緊緻子集 A ，其中 w_1, w_2, w_3 為平面 R^2 上的縮距影射

$$w_1(x, y) = (x/2, y/2),$$

$$w_2(x, y) = (x/2 + 1/2, y/2),$$

$$w_3(x, y) = (x/2, y/2 + 1/2).$$

解答：

```
screen 2
window (0,0) - (4/3,1)
cls
sub w(x,y,n)
    if n = 0 then pset(x,y) : exit sub
    call w((x+1)/2,y/2,n-1)
    call w(x/2,(y+1)/2,n-1)
    call w(x/2,y/2,n-1)
end sub
call w(0,0,8)
```

說明：

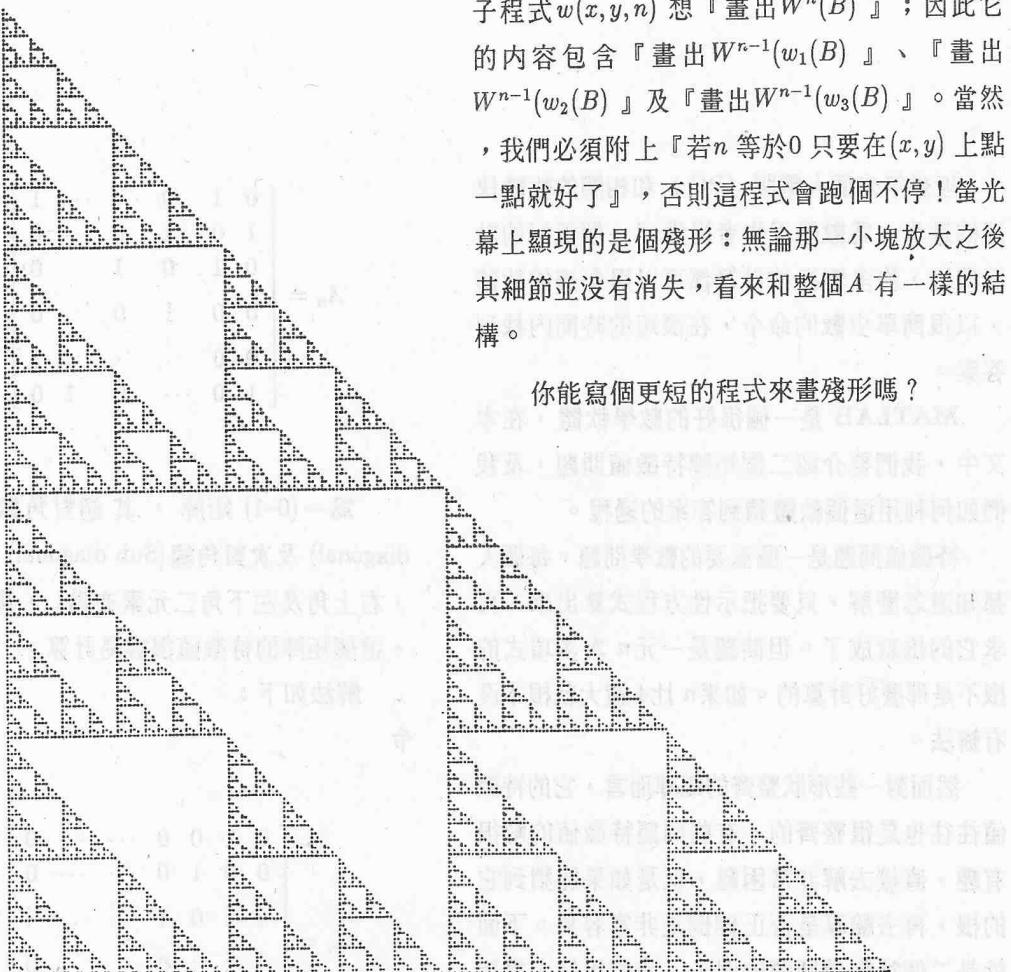
只要考慮 $B = \{(x, y)\}$ 所對應的 $W^n(B)$ 就夠了。整個程式建立於關係式

$$W^n(B) =$$

$$W^{n-1}(w_1(B)) \cup W^{n-1}(w_2(B)) \cup W^{n-1}(w_3(B)).$$

子程式 $w(x, y, n)$ 想『畫出 $W^n(B)$ 』；因此它的內容包含『畫出 $W^{n-1}(w_1(B))$ 』、『畫出 $W^{n-1}(w_2(B))$ 及『畫出 $W^{n-1}(w_3(B))$ 』。當然，我們必須附上『若 n 等於 0 只要在 (x, y) 上點一點就好了』，否則這程式會跑個不停！螢光幕上顯現的是個殘形：無論那一小塊放大之後其細節並沒有消失，看來和整個 A 有一樣的結構。

你能寫個更短的程式來畫殘形嗎？



$n = 8$ 產生的 Sierpinski 三角形